PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-093861

(43) Date of publication of application: 12.04.1996

(51)Int.CI.

F16H 3/08

(21)Application number: 06-226556

(71)Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

21.09.1994

(72)Inventor: NAKADA HIROBUMI

KURAMOCHI KOJIRO

KINOSHITA MASAFUMI

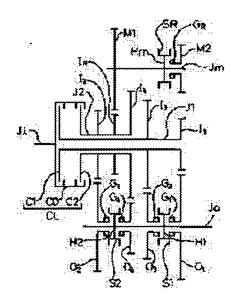
OI TAKAO

(54) GEAR TYPE TRANSMISSION

(57)Abstract:

PURPOSE: To prevent generation of gear noise and shift lock by making a gear train of an astern stage of a constant engagement type and connecting it by a speed change stage selection device with a synchronizer on a twin clutch type speed changer changing speed by way of changing a power transmission route by means of furnishing two pieces of clutches.

CONSTITUTION: First and third speed stage drive gears I1, I3 are fastened on an output shaft J1 of one of two pieces of clutches C1, C2 connected to a speed changer input shaft Ji, and second and fourth speed stage drive gears I2, I4 and an astern stage drive gear IR are fastened on the other output shaft J2. Subsequently, each of driven gears O1-O4 constantly engaged with each of the drive gears I1-I4 is arranged on a speed changer output shaft Jo, and it is selectively engaged. Additionally, two intermediate gears M1, M2 constantly engaged with each of the gears IR, O1 are arranged on a countershaft Jm in parallel with the input and output



shafts. Thereafter, speed change without gear noise and shift lock is realized by having a speed change stage selection device with a synchronizer carry out each selective connection.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection] [Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-93861

(43)公開日 平成8年(1996)4月12日

(51) Int.Cl.8

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

F16H 3/08

Z 8609-3J

審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全 8 頁)

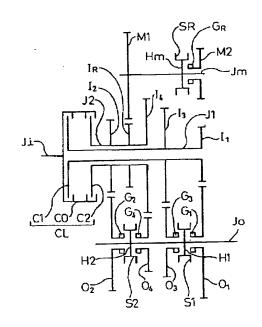
(21)出願番号	特願平6-226556	(71)出顧人 000003207 トヨタ自動車株式会社
(22)出顧日	平成6年(1994)9月21日	愛知県豊田市トヨタ町1番地 (72)発明者 中田 博文
		愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動 車株式会社内
		(72)発明者 倉持 耕治郎 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動 車株式会社内
		「(72)発明者 木下 雅文 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動
		車株式会社内 (74)代理人 弁理士 石田 敬 (外3名) 最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 歯車式変速装置

(57)【要約】

【目的】 軸方向長さを増さず、後進段へのシフト時の ギヤ鳴り、シフトロックを回避し、伝達効率の悪化、ギ ヤノイズを増大しない歯車式変速装置の提供。

【構成】 変速機入力軸につながる2個のクラッチの一方の出力軸上に第1、3速度段ドライブギヤを、他方の出力軸上に第2、4速度段ドライブギヤおよびその間に後進段ドライブギヤを回転不能に配置する。変速機出力軸上に各前進速度段ドライブギヤと常時噛合う各ドリブンギヤを配置し選択的に結合する。前記両軸に平行に設けた副軸上に、後進段ドライブギヤと常時噛み合う第1中間ギヤを配置し、一方は固定的に、他方は選択的に結合する。各選択的結合は同期装置付き変速段選択装置により行う。後進段ドライブギヤを廃し、第1中間ギヤを第2速度段ドライブギヤを鳴み合わすことも可能である。



10

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 変速機入力軸につながる2個のクラッチを有し、前記2個のクラッチの一方につながるクラッチ出力軸と他方につながるクラッチ出力軸とが同一軸線上に配置されるとともに、これら軸に対して平行に変速機出力軸および副軸とが配置された歯車式変速装置において、

前記一方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ドライブギヤおよび後進段ドライブギヤを回転不能に配置し、

前記他方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ド ライブギヤを回転不能に配置し、

前記変速機出力軸上には、前記各前進速度段ドライブギヤに噛み合うドリブンギヤを回転自在に配置するとともに、前記ドリブンギヤを選択的に前記変速機出力軸に連結する同期装置付き変速段選択装置を配置し、

前記副軸上には、前記後進段ドライブギヤに噛み合う第 1中間ギヤおよび前記他方のクラッチ出力軸上の前進速 度段ドライブギヤと噛み合ったドリブンギヤに噛み合う 第2中間ギヤを、そのうちの一方の中間ギヤを回転不能 に、他方の中間ギヤを回転自在に配置するとともに、前 記他方の中間ギヤを選択的に前記副軸に連結する同期装 置付き変速段選択装置を配置したことを特徴とする歯車 式変速装置。

【請求項2】 前記一方のクラッチ出力軸上において、前記後進段ドライブギヤを前進速度段ドライブギヤ間に配置したことを特徴とする請求項1に記載の歯車式変速装置。

【請求項3】 前記一方のクラッチ出力軸に配置する前進速度段ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤと第4速度段ドライブギヤであり、前記他方のクラッチ出力軸上に配置する前進速度段ドライブギヤは、第1速度段ドライブギヤと第3速度段ドライブギヤであり、前記第2中間ギヤが噛み合うドリブンギヤは、第1速度段ドライブギヤと噛み合った第1速度段ドリブンギヤであることを特徴とする請求項1または2のいずれか1項に記載の歯車式変速装置。

【請求項4】 変速機入力軸につながる2個のクラッチを有し、前記2個のクラッチの一方につながるクラッチ出力軸と他方につながるクラッチ出力軸とが、同一軸線上に配置されるとともに、これら軸に対して平行に変速機出力軸および副軸とが配置された歯車式変速装置において.

前記一方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ド ライブギヤを回転不能に配置し、

前記他方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ド ライブギヤを回転不能に配置し、

前記変速機出力軸上には、前記各前進速度段ドライブギャに 電子 でいました では、前記各前進速度 であるととも で、前記ドリブンギヤを選択的に前記変速機出力軸に連

-結する同期装置付き変速段選択装置を配置し、

前記副軸上には、前記一方のクラッチ出力軸上の前進速 度段ドライブギヤと噛み合う第1中間ギヤおよび前記他 方のクラッチ出力軸上の前進速度段ドライブギヤと噛み 合ったドリブンギヤに噛み合う第2中間ギヤを、そのう ちの一方の中間ギヤを回転不能に、他方の中間ギヤを回 転自在に配置するとともに、前記他方の中間ギヤを選択 的に前記副軸に連結する同期装置付き変速段選択装置を 配置したことを特徴とする歯車式変速装置。

【請求項5】 前記一方のクラッチ出力軸に配置する前進速度段ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤと第4速度段ドライブギヤであり、前記他方のクラッチ出力軸上に配置する前進速度段ドライブギヤは、第1速度段ドライブギヤと第3速度段ドライブギヤであり、前記第2中間ギヤが噛み合うドリブンギヤは、第1速度段ドライブギヤと噛み合った第1速度段ドリブンギヤであることを特徴とする請求項4に記載の歯車式変速装置。

【請求項6】 前記第1中間ギヤが噛み合う前進速度段 ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤであることを 特徴とする請求項5に記載の歯車式変速装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は自動車用の歯車式変速装置、特に入力につながる2個のクラッチを備えて動力伝達経路を切り換えることにより変速をおこなうツインクラッチ式変速機に関する。

[0002]

【従来の技術】入力につながる2個のクラッチを備え、それぞれのクラッチの出力軸の一方に、第1および第3速度段のギヤを配設し、他方には第2および第4速度段のギヤを配設し、動力伝達経路を切り換えることにより変速をおこなうツインクラッチ式変速機が公知であり各種の方式のものが開示されている。この種のツインクラッチ式変速機においても、小形化、軽量化は重要な課題であり、例えば、特開昭61-274148号公報においては、3軸構成として、前進ギヤおよび変速段選択装置をクラッチ出力軸とカウンタ軸にわけて配設し、軸方向の長さを短縮することが開示されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】図4に上記特開昭61-274148号公報の変速装置を示すが、図示される様に、上記公報の装置は、後進段の達成にアイドラギャ選択摺動方式を採用し、同期装置付き変速選択装置を用いていないために、後進段へのシフト時のギャ鳴り、シフトロック(シフトできないこと)が発生するという問題がある。また、第1速度段は、第2クラッチ出力軸4から変速機出力軸に伝達されるがその間、変速選択装置の唱み合いを除き、連動用ドライブギヤ11とアイドル50ギヤ13、アイドルギヤ13と連動用ドリブンギャ1

2、第1速度段ドライブギヤ25と第1共通ドリブンギヤ28と3回のギヤの噛み合いがおこなわれ、第3速度段においても同様に、連助用ドライブギヤ11とアイドルギヤ13、アイドルギヤ13と連動用ドリブンギヤ12、第1速度段ドライブギヤ26と第2共通ドリブンギヤ29と3回のギヤの噛み合いがおこなわれ、伝達効率が悪く、また、ギヤノイズが大きいという問題がある。また、変速選択装置および最終減速装置を除いたギヤだけでも連動用の歯車列に3個、第1、第2速度段の歯車列に3個、第3、第4速度段の歯車列に3個、後進段の歯車列に3個の合計12個に及ぶ多数のギヤを必要とし、加工、組み立て工数が多いという問題もある。

【0004】本発明は上記問題に鑑み、軸方向長さを増大することなく、後進段へのシフト時のギヤ鳴り、シフトロックを回避し、伝達効率の悪化およびギヤノイズの増大のない、また構成要素の少ないツインクラッチ式変速機を提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】本発明の請求項1によれ ば、変速機入力軸につながる2個のクラッチを有し、前 記2個のクラッチの一方につながるクラッチ出力軸と他 方につながるクラッチ出力軸とが同一軸線上に配置され るとともに、これら軸に対して平行に変速機出力軸およ び副軸とが配置された歯車式変速装置において、前記一 方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ドライブ ギヤおよび後進段ドライブギヤを回転不能に配置し、前 記他方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度段ドラ イブギヤを回転不能に配置し、前記変速機出力軸上に は、前記各前進速度段ドライブギヤに嚙み合うドリブン ギヤを回転自在に配置するとともに、前記ドリブンギヤ を選択的に前記変速機出力軸に連結する同期装置付き変 速段選択装置を配置し、前記副軸上には、前記後進段ド - ライブギヤに嚙み合う第1中間ギヤおよび前記他方のク ラッチ出力軸上の前進速度段ドライブギヤと嚙み合った ドリブンギヤに噛み合う第2中間ギヤを、そのうちの一 方の中間ギヤを回転不能に、他方の中間ギヤを回転自在 に配置するとともに、前記他方の中間ギヤを選択的に前 記副軸に連結する同期装置付き変速段選択装置を配置し たことを特徴とする歯車式変速装置が提供される。

【0006】請求項2によれば、前記一方のクラッチ出 40 力軸上において、前記後進段ドライブギヤを前進速度段 ドライブギヤ間に配置したことを特徴とする請求項1に 記載の歯車式変速装置が提供される。

【0007】請求項3によれば、前記一方のクラッチ出力軸に配置する前進速度段ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤと第4速度段ドライブギヤであり、前記他方のクラッチ出力軸上に配置する前進速度段ドライブギヤは、第1速度段ドライブギヤであり、前記第2中間ギヤが噛み合うドリブンギヤは、第1速度段ドライブギヤと噛み合った第1速度段ドライブギャと噛み合った第1速度段ド 50

リブンギヤであることを特徴とする請求項1または2の いずれか1項に記載の歯車式変速装置が提供される。

【0008】請求項4によれば、変速機入力軸につなが る2個のクラッチを有し、前記2個のクラッチの一方に つながるクラッチ出力軸と他方につながるクラッチ出力 軸とが、同一軸線上に配置されるとともに、とれら軸に 対して平行に変速機出力軸および副軸とが配置された歯 車式変速装置において、前記一方のクラッチ出力軸上に は、複数の前進速度段ドライブギヤを回転不能に配置 し、前記他方のクラッチ出力軸上には、複数の前進速度 段ドライブギヤを回転不能に配置し、前記変速機出力軸 上には、前記各前進速度段ドライブギヤに噛み合うドリ ブンギヤを回転自在に配置するとともに、前記ドリブン ギヤを選択的に前記変速機出力軸に連結する同期装置付 き変速段選択装置を配置し、前記副軸上には、前記一方 のクラッチ出力軸上の前進速度段ドライブギヤと噛み合 う第1中間ギヤおよび前記他方のクラッチ出力軸上の前 進速度段ドライブギヤと噛み合ったドリブンギヤに噛み 合う第2中間ギヤを、そのうちの一方の中間ギヤを回転 不能に、他方の中間ギヤを回転自在に配置するととも に、前記他方の中間ギヤを選択的に前記副軸に連結する 同期装置付き変速段選択装置を配置したことを特徴とす る歯車式変速装置が提供される。

【0009】請求項5によれば、前記一方のクラッチ出力軸に配置する前進速度段ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤと第4速度段ドライブギヤであり、前記他方のクラッチ出力軸上に配置する前進速度段ドライブギヤは、第1速度段ドライブギヤと第3速度段ドライブギヤであり、前記第2中間ギヤが噛み合うドリブンギヤは、第1速度段ドライブギヤと噛み合った第1速度段ドリブンギヤであることを特徴とする請求項4に記載の歯車式変速装置が提供される。請求項6によれば、前記第1中間ギヤが噛み合う前進速度段ドライブギヤは、第2速度段ドライブギヤであることを特徴とする請求項5に記載の歯車式変速装置が提供される。

[0010]

【作用】請求項1では、前進走行時においては、変速機出力軸上に配置された同期装置付き変速段選択装置により、変速機出力軸に回転自在に配置されたドリブンギヤのいずれかを選択し、選択したドリブンギヤの回転と変速機出力軸の回転とを同期させながら当該ドリブンギヤを変速機出力軸に連結することで、それぞれのクラッチ出力軸において、クラッチ出力軸を前進速度段ドライブギヤ、ドリブンギヤを介して変速機出力軸に連結し、そして、変速機入力軸につながる2個のクラッチのうち一方を係合、他方を開放することにより、前進段を達成する。また、後進走行時においては、副軸上に配置された同期装置付き変速段選択装置により、後進段ドライブギャに噛み合う第1中間ギヤ、後進段ドライブギャが配置されていない側のクラッチ出力軸上の前進速度段ドライ

ブギヤと噛み合ったドリブンギヤに噛み合う第2中間ギ ヤのうち、回転自在に配置される側の中間ギヤの回転と 副軸の回転とを同期させながら当該中間ギヤを副軸に連 結することで、後進段ドライブギヤが配置される側のク ラッチ出力軸を後進段ドライブギヤ、第1中間ギヤ、副 軸、第2中間ギヤ、ドリブンギヤを介して変速機出力軸 に連結し、そして、変速機入力軸につながる2個のクラ ッチのうち一方を係合、他方を開放することにより、後 進段を達成する。

ヤが配置される側のクラッチ出力軸上において、後進段 ドライブギヤを前進速度段ドライブギヤ間に配置して、 上述した様に後進段を達成する。

【0012】さらに、請求項3では、一方のクラッチ出 力軸上に、第2速度段ドライブギヤ、第4速度段ドライ ブギヤ、後進段ドライブギヤを配置し、また、他方のク ラッチ出力軸上に第1速度段ドライブギヤ、第3ドライ ブギヤを配置し、第2中間ギヤが嚙み合うドリブンギヤ を、第1速度段ドライブギヤと噛み合った第1速度段ド リブンギヤとして、上述した様に後進段を達成する。し たがって、後進段では、クラッチ出力軸以降、動力は後 進段ドライブギヤ、第1中間ギヤ、副軸、第2中間ギ ヤ、第1速度段ドリブンギヤを経て、変速機出力軸に伝 達される。

【0013】請求項4では、前進走行時においては、変 速機出力軸上に配置された同期装置付き変速段選択装置 により、変速機出力軸に回転自在に配置されたドリブン ギヤのいずれかを選択し、選択したドリブンギヤの回転 と変速機出力軸の回転とを同期させながら当該ドリブン ギヤを変速機出力軸に連結することで、それぞれのクラ 30 ッチ出力軸において、クラッチ出力軸を前進速度段ドラ イブギヤ、ドリブンギヤを介して変速機出力軸に連結 し、そして、変速機入力軸につながる2個のクラッチの うち一方を係合、他方を開放することにより、前進段を 達成する。また、後進走行時においては、副軸上に配置 された同期装置付き変速段選択装置により、前進速度段 ドライブギヤに噛み合う第1中間ギヤ、第1中間ギヤが 噛み合う前進速度段ドライブギヤが配置されていない側 のクラッチ出力軸上の前進速度段ドライブギヤと噛み合 ったドリブンギヤに噛み合う第2中間ギヤのうち、回転 自在に配置される側の中間ギヤの回転と副軸の回転とを 同期させながら当該中間ギヤを副軸に連結することで、 一方のクラッチ出力軸を前進速度段ドライブギヤ、第1 中間ギヤ、副軸、第2中間ギヤ、ドリブンギヤを介して 変速機出力軸に連結し、そして、変速機入力軸につなが る2個のクラッチのうち一方を係合、他方を開放すると とにより、後進段を達成する。

【0014】さらに、請求項5では、一方のクラッチ出 力軸上に、第2速度段ドライブギヤ、第4速度段ドライ ブギヤを配置し、また、他方のクラッチ出力軸上に第 1

速度段ドライブギヤ、第3ドライブギヤを配置し、第2 中間ギヤが噛み合うドリブンギヤを、第 1 速度段ドライ ブギヤと噛み合った第1ドリブンギヤとして、上述した 様に後進段を達成する。したがって、後進段では、クラ ッチ出力軸以降、動力は第2速度段ドライブギヤまたは 第4速度段ドライブギヤ、第1中間ギヤ、副軸、第2中 間ギヤ、第1速度段ドリブンギヤを経て、変速機出力軸 に伝達される。

【0015】さらに、請求項6では、前記第1中間ギヤ 【0011】さらに、請求項2では、後進段ドライブギ 10 が噛み合う前進速度段ドライブギヤは第2速度段ドライ ブギヤとして、上述した様に後進段を達成する。したが って、後進段では、クラッチ出力軸以降、動力は第2速 度段ドライブギヤ、第1中間ギヤ、副軸、第2中間ギ ヤ、第1速度段ドリブンギヤを経て、変速機出力軸に伝 達される。

[0016]

【実施例】次に、本発明の詳細について添付の図面を参 照しながら説明する。図1は本発明の第1実施例の構成 を示した一般的なスケルトン図である。図1において、 Jiは変速機入力軸であって、クラッチ機構CLのクラ ッチ外郭部材COに連結されている。C1は第1クラッ チディスク、C2は第2クラッチディスクであって、そ れぞれ個別に、クラッチ外郭部材COに断接される。第 **1クラッチディスクC1には第1クラッチ出力軸J1** が、第2クラッチディスクC2には第2クラッチ出力軸 J 2 がそれぞれ連結されていて、本第1実施例において は第1クラッチ出力軸J1は、中空の第2クラッチ出力 軸J2の内部に配設されていて、両者は共通の中心軸線 (図示しない) の周りを回転する。

【0017】そして、第1クラッチ出力軸」1には第1 速度段ドライブギヤ I, 、第3速度段ドライブギヤ I, が回転不能に取り付けられ、第2クラッチ出力軸J2に は第2速度段ドライブギヤ1、、第4速度段ドライブギ ヤI₄、後進段ドライブギヤI。が回転不能に取り付け **られている。ここで、第2クラッチ出力軸J2におい** て、後進段ドライブギヤI、は第2速度段ドライブギヤ Ⅰ、と第4速度段ドライブギヤⅠ、との間に取り付けら れていて、軸方向の寸法の増大を防止している。

【0018】Joは変速機出力軸であって、その中心軸 線(図示しない)は第1クラッチ出力軸J1、第2クラ ッチ出力軸 J 2 の共通の中心軸線に平行である。そして 変速機出力軸Joには、第1速度段ドリブンギヤ〇.、 第2速度段ドリブンギヤOx、第3速度段ドリブンギヤ O, 、第4速度段ドリブンギヤO, が、それぞれ図示さ れる様な順番で回転自在に取り付けられ、また第1ハブ H1が前記第1速度段ドリブンギヤO, と前記第3速度 段ドリブンギヤO,との間に、第2ハブH2が前記第2 速度段ドリブンギヤ〇、と前記第4速度段ドリブンギヤ O. との間に回転不能に取り付けられている。

【0019】前記第1速度段ドリブンギヤ〇、、第2速 50

度段ドリブンギヤO、、第3速度段ドリブンギヤO。、 第4速度段ドリブンギヤO,は、それぞれ、前記第1速 度段ドライブギヤ1、、第2速度段ドライブギヤ1。、 第3速度段ドライブギヤ1,、第4速度段ドライブギヤ 1. と常時噛み合うとともに、それぞれに対して第1速 度段クラッチギヤG、、第2速度段クラッチギヤG。、 第3速度段クラッチギヤG』、第4速度段クラッチギヤ G、が一体で回転する様に取り付けられている。

【0020】S1は第1スリーブであって、第1ハブH 1の外周に軸方向摺動自在、回転不能に取り付けられて おり、第1速度段または後進段が選択された時には、第 1速度段ドリブンギヤO、に設けられた第1速度段クラ ッチギヤG, と第1ハブH1を係合し、第3速度段が選 択された時には、第3速度段ドリブンギヤ〇、に設けら れた第3速度段クラッチギヤG」と第1ハブH1を係合 して、第1速度段ドリブンギヤO、、第3速度段ドリブ ンギヤO,をそれぞれ変速機出力軸Joに連結する。S 2は第2スリーブであって、同様に第2ハブH2の外周 に軸方向摺動自在、回転不能に取り付けられており、第 2速度段が選択された時には、第2速度段ドリブンギヤ 20 O、に設けられた第2速度段クラッチギヤG、と第2ハ ブH2を係合し、第4速度段が選択された時には、第4 速度段ドリブンギヤ〇、に設けられた第4速度段クラッ チギヤG。と第2ハブH2を係合して、第2速度段ドリ ブンギヤ〇』、第4速度段ドリブンギヤ〇。をそれぞれ 変速機出力軸Joに連結する。なお、S1,S2および 後述のSRは本発明における同期装置付き変速段選択装 置であって各クラッチギヤの回転とハブの回転(各軸の 回転)とを同期させながら、各クラッチギヤとハブとを 結合する。

【0021】Jmは副軸であって、その中心軸線(図示 しない) は、前記第1クラッチ出力軸J1、第2クラッ チ出力軸J2の共通の中心軸線および前記変速機出力軸 Joの中心軸線に平行である。副軸Jmには第1中間ギ ヤM1と副軸用ハブHmが回転不能に、第2中間ギヤM 2が回転自在に取り付けられ、それぞれ、後進段ドライ ブギヤI。および第1速度段ドリブンギヤ〇、と常時噛 み合っている。

【0022】また、副軸用ハブHmは第1中間ギヤM1 と第2中間ギヤM2の間に配置され、この副軸用ハブH mと後述の後進段スリーブSRを介して選択的に係合す る後進段クラッチギヤG』も第2中間ギヤM2の軸方向 第1中間ギヤM1の側に取り付けられていて、軸方向の 寸法の増大を防止している。

【0023】SRは後進段スリーブであって、副軸用ハ ブHmの外周に軸方向摺動自在、回転不能に取り付けら れており、後進段が選択された時には、第2中間ギヤM 2に設けられた後進段クラッチギヤG。と副軸用ハブH mを係合し、第2中間ギヤM2を副軸Jmに連結する。

択した時の各クラッチ、スリーブの係合状態をまとめた ものである。図中○印を付されたものは係合状態にある ことを示している。例えば、後進段において、C2と、 S1の1、SRに○印が付されているのは、第2クラッ **チC2が係合され、第1スリーブS1が第1速度段**クラ ッチギヤG、と第1ハブH1を係合し、後進段スリーブ SRが後進段クラッチギヤG。と副軸用ハブHmを係合 しているととを示している。

【0025】そして、各速度段を選択した時には下記の 様な経路で動力が伝達される。なお、簡略化のために記 号のみで示す。

第 1 速度段動力伝達経路: J i \rightarrow C O \rightarrow C 1 \rightarrow J 1 \rightarrow I $_{1} \rightarrow O_{1} \rightarrow G_{1} \rightarrow S 1 \rightarrow H 1 \rightarrow J o (S 1 は G_{1} 側 に シ$ フトされG₁とH1を係合)

第2速度段動力伝達経路:Ji→CO→C2→J2→I $_{i} \rightarrow O_{i} \rightarrow G_{i} \rightarrow S2 \rightarrow H2 \rightarrow Jo(S2はGi 側にシ$ フトされG,とH2を係合)

第3速度段動力伝達経路:Ji→CO→Cl→Jl→I $_{3}$ \rightarrow O $_{3}$ \rightarrow G $_{3}$ \rightarrow S 1 \rightarrow H 1 \rightarrow J o (S 1 はG, 側にシ フトされG」とH1を係合)

第4速度段動力伝達経路:Ji→C○→С2→J2→I , →O, →G, →S 2 →H 2 → J o (S 2 はG, 側にシ フトされG、とH2を係合)

後進段動力伝達経路:Ji→CO→C2→J2→l。→ $M1 \rightarrow J m \rightarrow H m \rightarrow S R \rightarrow G_R \rightarrow M2 \rightarrow O_1 \rightarrow G_1 \rightarrow S$ 1→H1→Jo (S1はG、側にシフトされG、とH1 を係合、かつSRはG。側にシフトされG。とHmを係 合)

【0026】上記の様に、本第1実施例では、各前進速 度段におけるギヤの噛み合い回数は1回であって、前記 従来技術に比べると伝達効率が向上する。また、後進段 の達成に同期装置付き常時噛み合い方式を採用している のでギヤ鳴り、シフトロックが防止される。また、後進 段用の同期装置付き変速段選択装置を副軸の第1中間ギ ヤと第2中間ギヤの間に設け、かつ後進段の達成のため **に第1速度段のドリブンギヤを用いているので軸方向の** 長さの増大を防止している。また、ギヤの個数も11個 であり前記従来技術に比べて1枚減少している。

【0027】図3は、本発明の第2実施例の構成を示す スケルトン図であるが、本第2実施例は、第2クラッチ 出力軸J2に取り付けられていた後進段ドライブギヤ【 。を廃止し、変速機入力軸Jiと副軸Jmとの軸間距離 の増大を極力抑えるべく、第2速度段ドライブギヤ!, に常時噛み合う第1中間ギヤM1'を副軸Jmに設けた 点のみ第1実施例と異なりその他は同一である。したが って、本第2実施例においては、第1実施例に比べると 後進段ドライブギヤが廃止されているのでギヤの個数 が、さらに1枚減り、重量軽減、コスト低減ができる。 各速度段を得るための各クラッチ、スリーブの係合の組 【0024】図2は本第1実施例において各速度段を選 50 み合わせは第1実施例について図2で示したものと同じ であるので省略する。そして後進段を選択した時の動力 伝達経路を以下に示すが、他の各前進速度段の動力伝達 経路は第1実施例の場合と同一であるので省略する。 後進段動力伝達経路: $Ji \rightarrow CO \rightarrow C2 \rightarrow J2 \rightarrow 1$, \rightarrow M1 \rightarrow Jm \rightarrow Hm \rightarrow SR \rightarrow Ga \rightarrow M2 \rightarrow O1 \rightarrow G1 \rightarrow S1 \rightarrow H1 \rightarrow Jo (S1 \downarrow G1 側にシフトされG、とH1を係合、かつSRはG。側にシフトされG。とHmを係合)

【0028】なお、第1、第2実施例においては、後進段で使用するドリブンギヤは、第1速度段で使用するドリブンギヤと同じ第1速度段ドリブンギヤ〇1であるので、後進段から第1速度段へ、あるいは、第1速度段から後進段へ変速する時には、変速機出力軸Joと第1速度段ドリブンギヤ〇1を結合する第1スリーブS1は係合状態のままにしておいて、第1クラッチディスクC1および第2クラッチディスクC2の断接の切り換えと、後進段スリーブSRの切り換えを行えば良いので、一方のクラッチディスクを開放し、変速機出力軸Joと係合するドリブンギヤを変え、次に、後進段達成用の同期装置付き変速段選択装置の切り換えを行い、そして、また同じクラッチディスクを係合するという作業を要しないので変速時間が短縮できる。

【0029】なお、第1、第2実施例では、第1中間ギヤM1を副軸Jm上に回転不能に配置するとともに、第2中間ギヤM2を副軸Jm上に回転自在に配置し、この第2中間ギヤM2を同期装置付き変速段選択装置SRにより、副軸Jmに選択的に連結するように構成したが、第1、第2実施例のいずれにおいて、逆に第2中間ギヤM2側を副軸Jm上に回転不能に配置し、第1中間ギヤM1側を副軸Jm上に回転合在に配置し、第1中間ギヤM1を同期装置付き変速段選択装置SRにより、副軸Jmに選択的に連結するように構成してもよい。この様に構成しても、上述した伝達効率が向上でき、後進段選択時のギヤ鳴きやシフトロックが防止でき、また、軸方向の長さの増大を防止できるという効果を達成することができる。

ドライブギヤ I、、第4速度段ドライブギヤ I。を配置して構成したが、第2実施例において、第1クラッチ出力軸 J1に第2速度段ドライブギヤ I、第4速度段ド

ライブギヤー。を配置し、第2クラッチ出力軸J2に第1速度段ドライブギヤー、第3速度段ドライブギヤー、第3速度段ドライブギヤー、を配置し、第1中間ギヤM1を第1速度段ドライブギヤー、に噛み合うように、第2中間ギヤM2を第2速度段ドリブンギヤー。に噛み合うように構成することも可能である。この様に構成した場合も、上述した伝達効率

10

能である。この様に構成した場合も、工程した広屋が中が向上でき、後進段選択時のギヤ鳴きやシフトロックが防止でき、また、軸方向の長さの増大を防止できるという効果を達成することができる。

【0031】また、第1、第2実施例では、副軸Jmに取り付けられた第2中間ギヤM2を第1速度段ドリブンギヤO、に常時噛み合うように構成したが、第1、第2実施例のいずれにおいて、逆に、第2中間ギヤM2を第3速度段ドリブンギヤO』に常時噛み合うように構成することも可能であって、この様に構成した場合、変速機入力軸Jiと副軸Jmとの軸間距離は増大するものの、上述した伝達効率が向上でき、後進段選択時のギヤ鳴きやシフトロックが防止でき、また、軸方向の長さの増大を防止できるという効果は達成することができる。

[0032]

【発明の効果】本発明の各請求項によれば、後進段の歯 車列は常時噛み合い方式とされてれを同期装置付き変速 段選択装置により連結するので、ギヤ鳴り、シフトロッ クが防止される。また、各前進速度段は、ギヤの噛み合 い回数は1回だけであるので、伝達効率の悪化、ギヤノ イズの増大が防止される。また、後進段を達成するため の同期装置付き変速段選択装置を副軸に配設し、かつ、 後進段を達成するために前進速度段用のドリブンギヤを 共用することによって軸方向の長さの増大が防止され る。また、各速度段を得るために必要なギヤの個数が減 り、加工、組み立て工数、材料費等が低減できる。 【0033】特に、請求項1の様にすれば、後進段のギ や比の設定自由度を向上することができ、さらに、請求 項2の様にすれば、より軸方向の長さを短縮するととが でき、さらに請求項3の様にすれば、後進段から第1速 度段へ、あるいは、第1速度段から後進段へ変速する時 40 には、変速機出力軸と第1速度段ドリブンギヤを結合す る同期装置付き変速段選択装置を係合状態のままにして おいて、クラッチの切り換えと、後進段達成用の同期装 置付き変速段選択装置の切り換えを行うだけで良いの で、変速時間が短縮できる。また、特に、請求項4の様 にすれば、各速度段を得るために必要なギヤの個数がさ らに減り、加工、組み立て工数、材料費等がより低減で き、さらに請求項5の様にすれば、上述した請求項3と 同様の効果を得ることができ、請求項6の様にすれば、 変速機入力軸と副軸との軸間距離の増大を抑えることが

*

11

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施例の構成を示すスケルトン図

【図2】本発明の第1実施例において各速度段を得るた めのクラッチ、スリーブの係合の組み合わせを示す図で

【図3】本発明の第2実施例の構成を示すスケルトン図

【図4】従来技術による変速機の構成を示すスケルトン 図である。

【符号の説明】

Ji ···変速機入力軸

Jo …変速機出力軸

Jm …副軸

J1…第1クラッチ出力軸

J2…第2クラッチ出力軸

CL…クラッチ機構

CO…クラッチ外郭部材

C1…第1クラッチディスク

C2…第2クラッチディスク

Ⅰ₁ …第1速度段ドライブギヤ

I、…第2速度段ドライブギヤ

I ₃ …第3速度段ドライブギヤ

I. …第4速度段ドライブギヤ

I g …後進段ドライブギヤ

O1 …第1速度段ドリブンギヤ

O2…第2速度段ドリブンギヤ

O, …第3速度段ドリブンギヤ

*O、…第4速度段ドリブンギヤ

M1…第1中間ギヤ

M1'…第1中間ギヤ

M2…第2中間ギヤ

G1 …第1速度段クラッチギヤ

G, …第2速度段クラッチギヤ

G,…第3速度段クラッチギヤ

G, …第4速度段クラッチギヤ

G。…後進段クラッチギヤ

10 S1…第1スリーブ

S2…第2スリーブ

SR…後進段スリーブ

Hl…第1ハブ

H2…第2ハブ

Hm…副軸用ハブ

11…連動用ドライブギヤ(従来技術)

12…連動用ドリブンギヤ(従来技術)

13…連動用カウンタギヤ(従来技術)

21…第2速度段ドライブギヤ(従来技術)

20 22…第4速度段ドライブギヤ(従来技術)

23…後進段ドライブギヤ(従来技術)

25…第1速度段ドライブギヤ(従来技術)

26…第3速度段ドライブギヤ(従来技術)

28…第1共通ドリブンギヤ(従来技術)

29…第2共通ドリブンギヤ(従来技術)

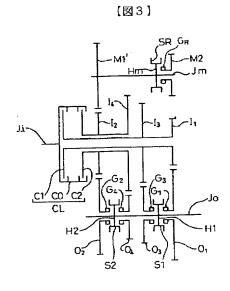
30…後進段ドリブンギヤ(従来技術)

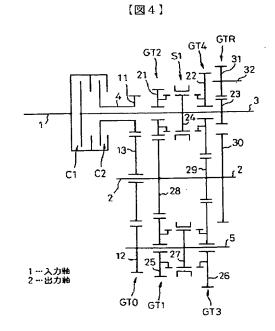
31…後進段アイドラギヤ(従来技術)

【図1】

【図2】

	C1	C2	S 1		S2		SR
* *			1	3	2	4	<i></i>
後進段		0	0				0
第1速度段	0		0				
第2速度段		0			0		
第3速度段	0			0			
第4速度段		0				0	





フロントページの続き

(72)発明者 大井 崇夫

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動

車株式会社内